

Ayuda al diagnóstico

Voyager - XA Type - CNX


Diagnóstico del robot y de la caja de control



- Se puede acceder al diagnóstico detallado en este procedimiento mediante una función oculta en la caja de control entregada con el robot*.
- Los robots no son compatibles con la caja de diagnóstico "Diag Box" y el software de diagnóstico "Full Test Diag".

1. Diagnóstico del robot

- **Realice la prueba fuera del agua.**
- **Conecte el robot a la caja de control entregada con el robot*.**
- **Vuelva a conectar el cable de alimentación de la caja de control.**
- **Dé la vuelta al robot (ruedas hacia arriba) para comprobar el giro de las ruedas adelante y atrás (prueba de tracción).**

- En la caja de control, pulse durante 10 segundos  .
- El programa de diagnóstico se lanza automáticamente, revisa los siguientes puntos en este orden y se detiene en el primer error identificado:



- Durante el diagnóstico del robot, evite mirar directamente el haz luminoso del bloque del motor (según modelo).

- **COM** (Comunicación)
- tr1 (Tracción 1)
- tr2 (Tracción 2)
- **PMP** (Motor bomba)

“Esperar el fin de la prueba automática”

Durante la prueba:

- Todos los leds de la caja de control parpadean. Esto permite detectar si hay un led defectuoso y cambiar la caja de control si es necesario.
- Los leds del bloque motor están encendidos (según modelo).

- Siga las indicaciones, ver apartado “2. Resultado del diagnóstico del robot”.

*o cualquier otra caja de control de tipo “Voyager”, “XA Type” y “CNX”.

2. Resultado del diagnóstico del robot



- Solo una persona cualificada en los ámbitos técnicos concernidos (electricidad, hidráulico o frigorífico) está habilitada para realizar tareas de mantenimiento o de reparación de este aparato. El técnico cualificado que intervenga sobre el aparato deberá utilizar/llevar un equipo de protección individual adecuado (gafas de seguridad, guantes, etc.) para reducir el riesgo de lesiones que pudieran producirse durante dicha intervención.
- Antes de realizar cualquier intervención en el aparato, asegúrese de que está apagado y desconectado de la red eléctrica.



Mensaje “GOOd” o  encendido fijo = Prueba OK

Mensaje “Com FAIL” o 

Problemas	Causas posibles	Soluciones
Error de comunicación	Conexión de la caja con el robot	Desconectar y volver a conectar la caja y el robot
	Estado del cable flotante	Verificar el estado del cable flotante Realizar la prueba conectando otro cable flotante entre la caja de control y el bloque motor
	Bloque motor fuera de servicio*	Reemplazar el bloque motor
	Agua en bloque*	Reemplazar el bloque motor

Mensaje “tr1 FAIL” / “tr2 FAIL” o  parpadeante 

Problemas	Causas posibles	Soluciones
Cortocircuito tracción 1	Motor bloqueado	Verificar que los residuos o el cable no impidan a los cepillos o las orugas girar libremente
Cortocircuito tracción 2	Agua en bloque*	Reemplazar el bloque motor
	Fin de vida del motor*	Reemplazar el bloque motor (los 2 motores de tracción averiados)
Sobrecarga tracción 1	Motor bloqueado	Verificar que los residuos o el cable no impidan a los cepillos o las orugas girar libremente
Sobrecarga tracción 2	Fin de vida del motor*	Reemplazar el bloque motor (los 2 motores de tracción averiados)

Mensaje “Pump FAIL” o  parpadeante 

Problemas	Causas posibles	Soluciones
Cortocircuito de la bomba	Motor bloqueado	Verificar la guía de flujo y la hélice
	Agua en bloque*	Cambiar el bloque motor
	Fin de vida del motor*	Reemplazar el bloque motor (motor de bomba averiado)
Sobrecarga de la bomba	Residuos o pelos atrapados en la bomba	Verificar la guía de flujo y la hélice
	Agua en bloque*	Cambiar el bloque motor
Bajo carga de bomba	Motor Bomba FS*	Reemplazar el bloque motor (motor de bomba averiado)

* *Informaciones reservadas a los profesionales.*

- Una vez resuelto el problema, salir del modo Diagnóstico pulsando un botón.
- Conviene reiniciar un diagnóstico del robot, **ver apartado “1. Diagnóstico del robot”**.